

Teoretický úvod

Meranie-určovanie číselnej hodnoty fyzikálnej veličiny. Výsledkom merania je zaokrúhlené reálne číslo, počet desatinných miest zodpovedá presnosti údajov. Presnosť merania je ďalej určená chybou merania. Merania rozdeľujeme na *priame* a *nepriame*.

Chyby merania delíme na dva druhy.

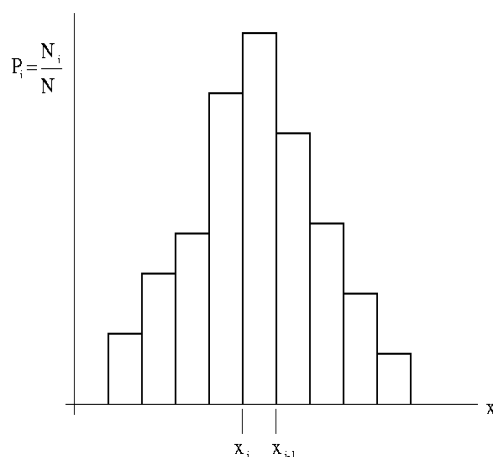
- *sústavná*-pri opakovanom meraní sa uplatní rovnakou mierou
- *náhodná*-pri opakovaní merania sa náhodne mení

Celková chyba merania je potom určená súčtom chyby sústavnej a náhodnej.

Sústavná chyba má príčinu v nepresnosti meracích prístrojov, náhodnú chybu môžeme zmenšiť opakovaním merania.

Štatistické spracovanie nameraných výsledkov

Nech x je fyzikálna veličina a n nech je počet jej meraní. S týchto hodnôt zostrojíme *histogram* (Obr. 1). Ten znázorňuje početnosť získaných výsledkov. Os x predstavuje hodnoty meranej veličiny x . Tú rozdelíme na malé intervaly a nad každým intervalom zostrojíme obdĺžnik o výške rovnajúcej relatívnej početnosti výskytu výsledkov z daného intervalu. Je zrejmé, že skutočná hodnota meranej veličiny sa nachádza v blízkosti maxima histogramu, pričom pravdepodobnosť výskytu značne odlišných výsledkov rýchle klesá.

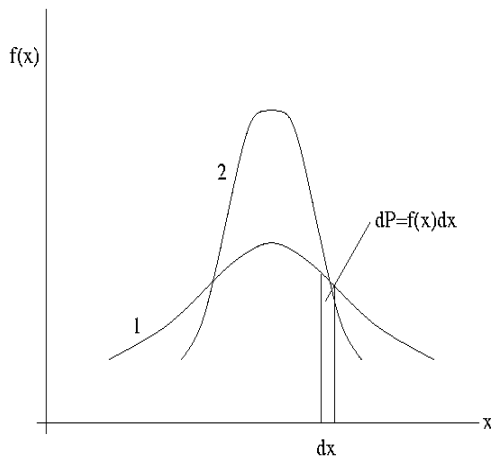


Obr. 1: Histogram zostavený z nameraných hodnôt veličiny x

Pri zväčšovaní počtu meraní n sa spresňuje informácia o hodnote meranej veličiny. Ak "zlimitíme" $n \rightarrow \infty$ a $\Delta x = x_i - x_{i-1} \rightarrow 0$, dostaneme namiesto histogramu spojitú krivku, nazývame ju *hustota pravdepodobnosti rozdelenia* $f(x)$. Integráciou funkcie $f(x)$ v rozsahu od x_1 po x_2 dostávame pravdepodobnosť toho, že meraná veličina bude ležať v intervale $\langle x_1, x_2 \rangle$ (Obr. 2). Väčšina merania odpovedá *Gaussovmu normálnemu rozdeleniu* pravdepodobnosti. Pre merania vtedy platí:

- výsledky merania môžu nadobúdať spojité spektrum hodnôt
- pri vysokom počte meraní majú chyby opačného znamienka rovnakú pravdepodobnosť

- s rastom chyby klesá pravdepodobnosť jej výskytu



Obr. 2: Funkcie normálneho rozdelenia pre rovnaké hodnoty strednej hodnoty a dve rôzne hodnoty disperzie

Funkcia hustoty pravdepodobnosti normálneho rozdelenia má tvar

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\delta_x} e^{-\frac{(\bar{X}-x)^2}{2\delta_x^2}} \quad (1)$$

kde

$$\bar{X} = \int_{-\infty}^{\infty} f(x)x dx \quad (2)$$

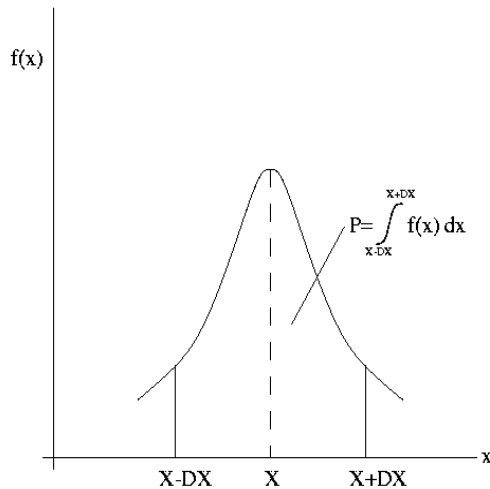
je *stredná hodnota* veličiny x a reprezentuje (správnu) hodnotu veličiny X a

$$\delta_x^2 = \int_{-\infty}^{\infty} (\bar{X} - x)^2 f(x) dx \quad (3)$$

je *disperzia* (rozptyl) meranej veličiny a súvisí so šírkou rozdeľovacej funkcie. Veličina δ_x je *stredná kvadratická chyba* a udáva, ako sú rozptýlené merané hodnoty veličiny okolo strednej hodnoty \bar{X} . Ak vymedzíme interval $(\bar{X}-Dx, \bar{X}+Dx)$ (Obr. 3), potom veličina $P(Dx)$ vyjadruje pravdepodobnosť, že náhodná veličina padne do tohoto intervalu. Veličina P sa nazýva *miera spoľahlivosti* (udáva sa ako číslo z intervalu $(0, 1)$ alebo v %), príslušný interval sa nazýva *interval spoľahlivosti* a hodnota Dx predstavuje náhodnú chybu merania pre danú mieru spoľahlivosti. Táto chyba súvisí s δ_x vzťahom

$$Dx = t_p \delta_x \quad (4)$$

kde koeficient t_p sa určí integráciou funkcie (1). Keďže výpočet tohoto integrálu je pomerne zložitý a zdĺhavý, pre praktické prípady možno nájsť hodnoty koeficientov v tabuľkách.



Obr. 3: K určení miery spoľahlivosti

Praktický postup pri meraniach

Ciele každého merania (aspoň na laboratórnych cvičeniach) môžeme rozložiť na

- čo najviac sa priblížiť k správnej hodnote \bar{X} meranej fyzikálnej veličiny X
- pre požadovanú mieru spoľahlivosti P určiť interval spoľahlivosti merania

Je zrejmé, že v pri realizácii merania nemôžeme dosiahnuť nekonečný počet meraní pre určenie hodnôt \bar{X} a δ_x . S použitím štatistiky môžeme však tieto hodnoty určiť s obmedzenou presnosťou so súboru pozostávajúceho z konečného počtu meraní.

Ak meraním fyzikálnej veličiny získame *súbor nameraných hodnôt* $x_i, i = 1, \dots, n$ potom hodnote \bar{X} sa použitím tohoto súboru najviac blíži hodnota, ktorú nazývame *aritmetický priemer*, označíme ju X_n a vypočítame ju pomocou vzťahu

$$X_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i \quad (5)$$

Rozptyl merania chrakterizuje *stredná kvadratická odchýlka merania*. Tú určíme pomocou vzťahu

$$\sigma_{x,n} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_n - x_i)^2} \quad (6)$$

Hodnoty X_n a $\sigma_{x,n}$ závisia od konkrétneho súboru nameraných hodnôt a majú teda tiež náhodný charakter. Keby sme merali veľa takýchto súborov, pre každý určili túto dvojicu hodnôt, potom možno dokázať, že platí

$$\langle X_n \rangle \doteq \bar{X} \quad (7)$$

$$\langle \sigma_{x,n} \rangle \doteq \sqrt{\frac{n-1}{n}} \delta_x \quad (8)$$

kde symbol $\langle \cdot \rangle$ znamená strednú hodnotu. Vzhľadom na vzťah je účelné zaviesť *štandardnú odchýlku merania* vzťahom

$$S_{x,n} = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_n - x_i)^2} \quad (9)$$

pre ktorú platí vzhľadom na vzťah (6) a (7) $\langle S_{x,n} \rangle \simeq \delta_x$.

Ak použijeme najpravdepodobnejšiu hodnotu X_n ako výsledok merania, zaujíma nás, ako presne táto hodnota vystihuje správnu hodnotu X . Keďže X_n je tiež náhodnou veličinou, zaujíma nás jej disperzia. Možno dokázať, že ak pre meranie veličiny x platí normálne rozdelenie s disperziou δ_n^2 , potom pre hodnoty X_n platí tiež normálne rozdelenie, ale s n -krát menšou disperziou, takže *stredná kvadratická chyba aritmetického priemeru* je určená vzťahom

$$\delta(X_n) = \frac{1}{\sqrt{n}} \delta_x \quad \text{resp.} \quad \delta X_n = \frac{1}{\sqrt{n}} \langle S_{x,n} \rangle \quad (10)$$

Aritmetický priemer tak oveľa lepšie vystihuje správnu hodnotu ako jednotlivé merania. Interval spoľahlivosti (resp. náhodnú chybu merania) určíme pre požadovanú spoľahlivosť P podľa vzťahu (4) s tým, že namiesto δ_x použijeme $\delta(X_n)$.

Pri reálnom meraní na laboratórnych cvičeniach však nemôžeme získať veľké množstvo opakovaných súborov (najmä kvôli časovej náročnosti). Uspokojíme sa teda s jedným súborom. Z toho dôvodu nemôžeme určiť stredné hodnoty (7) a (8). Vo vzťahu (10) použijeme namiesto strednej hodnoty štandardnej odchýlky hodnotu získanú z jediného súboru, takže

$$\delta(X_n) = \frac{1}{\sqrt{n}} S_{x,n} = \sqrt{\frac{1}{n(n-1)} \sum_{i=1}^n (X_n - x_i)^2} \quad (11)$$

s tým, že veličinu $\delta(X_n)$ stanovujeme s obmedzenou presnosťou, ktorá súvisí s disperziou štandardnej odchýlky

$$\delta(S_{x,n}) \simeq \sqrt{\frac{1}{2(n-1)}} \langle S_{x,n} \rangle \quad \text{pre} \quad n \gg 1 \quad (12)$$

Relatívna presnosť hodnoty $\delta(X_n)$ stanovenej podľa (11) odpovedá podľa (12) hodnote $1/\sqrt{2(n-1)}$, čo napríklad pre $n = 10$ znamená 24%, pre $n = 50$ 10%. Z toho vyplýva, že pri bežných počtoch opakovaných meraní $n < 100$ má zmysel udávať chybu iba na jedno desatinné miesto.

Nakoľko $\delta(X_n)$ stanovená podľa (11) je priaznivejšia (menšia) ako správna hodnota podľa (10), musíme túto skutočnosť rešpektovať pri určovaní intervalu spoľahlivosti (resp. náhodnej chyby merania). Pre danú mieru spoľahlivosti P a pre daný počet meraní n určíme pološírku intervalu spoľahlivosti zo vzťahu

$$Dx_n = t_{P,n} \sqrt{\frac{1}{n(n-1)} \sum_{i=1}^n (X_n - x_i)^2} \quad (13)$$

kde $t_{P,n}$ sa nazýva *Studentov koeficient*. Okrem normálneho rozdelenia rešpektuje aj konečný počet meraní a jeho hodnoty sú pre vybrané prípady s tabuľkované a možno ich nájsť v literatúre. My budeme pri meraniach počítať chybu merania pre mieru spoľahlivosti približne 0.67, teda tak, aby hodnota $t_{P,n} = 1$.

Výsledok merania uvádzame v tvare

$$X = X_n \pm (Dx_s + Dx_n) \quad (14)$$

pričom správne zaokrúhlime chybu merania a udáme rovnaký počet desatinných miest pre aritmetický priemer i chybu, napr. $L = (1.02 \pm 0.03)10^2$ m.

Vyhodnotenie nepriameho merania

Pri nepriamom meraní určujeme hodnotu požadovanej fyzikálnej veličiny výpočtom z hodnôt meraných veličín.

Uvažujme veličinu \mathbf{A} určenú funkciou $\mathbf{A}=f(x_1, x_2, \dots, x_n)$, kde $x_1 = \bar{x}_1 \pm \delta x_1$, $x_2 = \bar{x}_2 \pm \delta x_2$, ... sú priamo merané a štatisticky vyhodnotené veličiny. Ak sú $\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots$ najpravdepodobnejšie hodnoty (aritmetické priemery) priamo meraných veličín, potom najpravdepodobnejšia hodnota veličiny \mathbf{A} je určená vzťahom

$$A = f(\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots) \quad (15)$$

Disperzia veličiny A je daná súčtom príspevkov od jednotlivých priamo meraných veličín

$$\delta A^2 = \left[\frac{\partial f(x_1, x_2, \dots)}{\partial x_1} \right]_{\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots}^2 \delta_{x_1}^2 + \left[\frac{\partial f(x_1, x_2, \dots)}{\partial x_2} \right]_{\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots}^2 \delta_{x_2}^2 + \dots \quad (16)$$

kde parciálne derivácie sú vyčíslené dosadením aritmetických priemerov. Zo stanovenej disperzie, resp. strednej kvadratickej chyby δA určíme už známym spôsobom pre danú mieru spoľahlivosti P náhodnú chybu DA veličiny \mathbf{A} .

Príklad: Ako príklad si teda vezmeme meranie objemu valčeka. Merať budeme dve nezávislé veličiny, *priemer d* a *výšku h* valčeka. Objem vypočítame pomocou vzťahu

$$V = \frac{\pi d^2}{4} h \quad (17)$$

Budeme sa snažiť určiť objem v tvare

$$V = \bar{V} \pm DV$$

Dosaďme teda vzťah (17) do vzťahu (16). Dostaneme

$$\begin{aligned} \delta V &= \sqrt{\left[\frac{\partial(\pi d^2 h/4)}{\partial d} \right]^2 (\delta d)^2 + \left[\frac{\partial(\pi d^2 h/4)}{\partial h} \right]^2 (\delta h)^2} = \\ &= \sqrt{\left[\frac{\pi dh}{2} \right]^2 (\delta d)^2 + \left[\frac{\pi d^2}{4} \right]^2 (\delta h)^2} = V \sqrt{\frac{4}{d^2} (\delta d)^2 + \frac{1}{h^2} (\delta h)^2} \end{aligned} \quad (18)$$

Teraz nám už stačí len výpočtom získať hodnoty \bar{h} , \bar{d} , δh a δd . Tie získame použitím vzťahov (5) a (11). Dosadením do (18) vyčíslime hodnotu chyby DV .

$$DV = \bar{V} \sqrt{\frac{4}{d^2} (\delta d)^2 + \frac{1}{h^2} (\delta h)^2} \quad (19)$$

Predpokladajme, že meraním priemeru a výšky sme získali nasledujúce tabuľky hodnôt.

č. merania	d_i , mm	$\bar{d}-d_i$, mm	$(\bar{d}-d_i)^2, 10^{-3} \text{ mm}^2$
1	36.125	-0.0417	1.74
2	35.954	0.1293	16.72
3	36.011	0.723	5.23
4	36.098	-0.0147	0.22
5	35.976	0.1073	11.51
6	36.284	-0.2007	40.28
7	35.900	0.1833	33.60
8	36.341	-0.2577	66.40
9	36.253	-0.1697	28.80
10	35.891	0.1923	37.00

Hodnota \bar{d} vypočítame pomocou vzťahu (5). Dostaneme

$$\bar{d} = \frac{1}{10} \sum_{i=1}^{10} d_i = 36.083 \text{ mm}$$

Hodnotu δd vypočítame pomocou vzťahu (11).

$$\delta d = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{10} (\bar{d} - d_i)^2}{10(10-1)}} \doteq 1.638 \cdot 10^{-3} \text{ mm}$$

Po zaokrúhlení môžeme pre priemer valčeka písať

$$d = (36.083 \pm 0.002) \text{ mm}$$

Pre výšku nech sme namerali hodnoty uvedené v nasledujúcej tabuľke

č. merania	h_i , mm	$\bar{h}-h_i$, mm	$(\bar{h}-h_i)^2, 10^{-3} \text{ mm}^2$
1	112.297	-0.2129	45.33
2	111.994	0.0901	8.12
3	112.204	-0.1199	14.38
4	111.998	0.0861	7.41
5	112.076	0.0081	0.07
6	112.184	-0.0999	10.00
7	112.003	0.0811	6.58
8	112.141	-0.569	3.24
9	112.053	0.0311	1.00
10	111.891	0.1931	37.30

Podobným postupom ako v prípade priemeru by sme určili

$$h = (112.084 \pm 0.001) \text{ mm}$$

Pre \bar{V} a DV získame po dosadení \bar{h} , \bar{d} , δh a δd do vzťahov (17) a (19)

$$V = (114614, 2931 \pm 0.0001) \text{ mm}^3$$